



# Sensores serie QM42AFV150 y QMT42AFV400 Modelos CC con salida de estado sólido

### Longitud de onda

Roja 680 nm

**Calibración** alcance

#### Alimentación

Tensión de alimentación 10...30 VCC Tensión de rizado  $\leq$  10 % Corriente sin carga  $\leq$  30 mA Retardo de respuesta al encendido 100 ms

**Protección** inversión de polaridad

cortocircuitos (pulsos)

#### Salida

Complementaria activación con y sin luz

Corriente de carga continua ≤ 100 mA Frecuencia de conmutación 500 Hz

#### Materiales

Caja fundición de zinc

(acabado en negro)

Lente acrilico
Tipo de protección (DIN 40050) IP67

Intervalo de temperatura -20...+55 °C

Cable 2 m, PVC 4 x 0,5 mm<sup>2</sup>

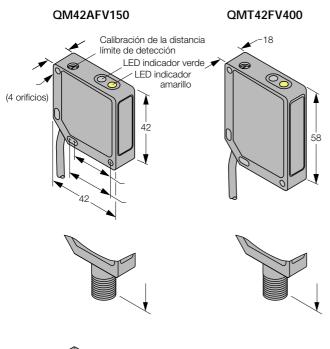
Conector Conprox®

#### **LED** indicadores

Amarillo detección de luz Verde alimentación

Amarillo destellante intensidad de la señal recibida Verde destellante sobrecarga de la salida

### **Dimensiones** [mm]





Sólo para versiones con cable

# Cableado

pnp complementaria np

BN (1) + BK (4) WH (2) BU (3) npn complementaria

1		BN	(1)	+
	$  \Phi_{}  $	WH	(2)	
	(X)	BK	(4)	ĺ
		BU	(3)	_
	_			_

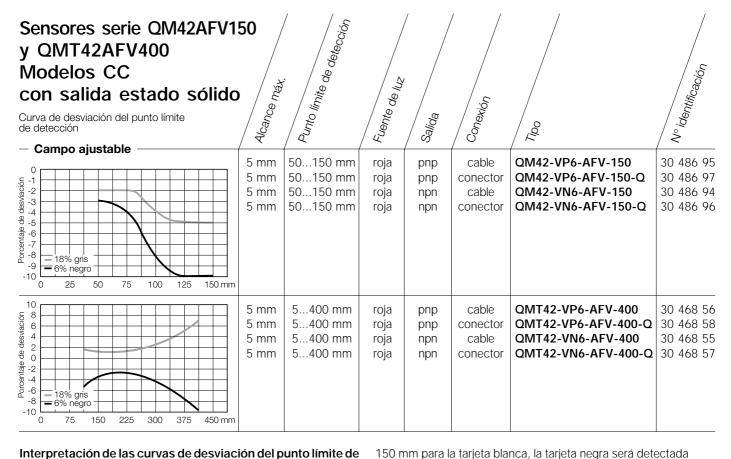
# **Accesorios**

## Conectores

WAK4-2/P00 80 070 46 recto

WWAK4-2/P00 80 071 48 en ángulo recto (acodado)

# Sensores Fotoeléctricos



# Interpretación de las curvas de desviación del punto límite de detección

La curva gris muestra el cambio en la distancia límite de detección cuando se utiliza una tarjeta de prueba gris (reflexión del 18 %) en vez de una tarjeta blanca Kodak (reflexión del 90 %). La curva negra indica la diferencia utilizando una tarjeta de prueba negra (reflexión del 6 %). Esta desviación varía con la distancia límite de detección a la cual está configurado el sensor. Se dibuja como un porcentaje de la distancia nominal. Como ejemplo, el punto límite de detección del sensor QM42...AFV150 disminuye un 10 % para un objeto negro (reflexión de un 6 %) cuando el punto límite de detección se ajustó para 150 mm utilizando una tarjeta de prueba blanca (reflexión del 90 %).

En otras palabras, si el punto límite de detección fue configurado a

hasta 135 mm.

#### Sensores de campo ajustable - Teoría de funcionamiento

El elemento receptor de un sensor de campo ajustable produce dos corrientes; 11 e 12. La proporción de estas dos corrientes cambia a medida que la señal de luz recibida se desplaza a lo largo del elemento receptor (ver la fig. 1). La distancia de un objeto es directamente proporcional a esta proporción. Utilizando el potenciómetro multivuelta del sensor se ajusta la distancia límite de detección en relación a la proporción de 11 e 12. Por consiguiente la distancia límite de detección no depende de la reflectividad del objeto.

La distancia límite de detección para los sensores QM42 ... AFV150 es ajustable desde 50 hasta 150 mm y para los sensores QMT42 ... AFV400 desde 125 hasta 400 mm.

Fig. 1 Concepto de detección de campo ajustable

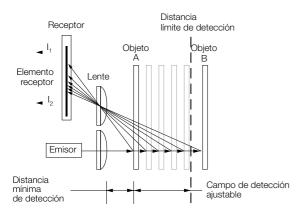
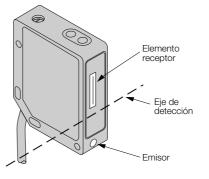


Fig. 2 Eje de detección de la QM42AFV



Como norma general, la detección más fiable de un objeto que se aproxime lateralmente se produce cuando la línea de aproximación es paralela al eje de detección

Sujeto a cambios sin previo aviso • Edición 10.00 • P/N SD028J0A



ADVERTENCIA! Estos sensores fotoelétricos de presencia NO incluyen los circuitos redundantes de autocomprobación necesarios para usarlos en situaciones que comprometan la seguridad de las personas. El fallo o mal funcioamiento de un sensor puede hacer que sus bornes de salida queden en condición tanto activa como inactiva.